Zulassungszertifikat CH-P-16221-24

Gestützt auf Artikel 16 der Messmittelverordnung vom 15. Februar 2006 (SR 941.210) haben wir die Zulassung mit der Ordnungsnummer 221 vom 8. Juni 2016 wie folgt ergänzt:

Ergänzung	**Semistationäres Messsystem (Semista GTS-RT4) Bedienersoftware BUI Version CH-1.1909-01 (Bredar User Interface 2.0)**
zu Gegenstand	Überwachungssystem für Rotlicht und Geschwindigkeit mit digitaler Bilderfassung und Datenübertragung Gatso T-Series
Hersteller	**Gatsometer BV** NL-2003 EZ Haarlem
Antragsteller	**Gatsometer BV** NL-2003 EZ Haarlem
Ordnungsnummer	221, 21. Ergänzung
Zulassungszeichen	
Datum der Ergänzung	22. November 2019
Gültigkeit	Diese Ergänzung ist gültig bis zum Ablauf der Erstzulassung.

Die Bauartänderung, ergänzende Eichvorschriften und allfällige Auflagen sind in der Beilage beschrieben. Diese ist Bestandteil der Zulassung.

3003 Bern-Wabern, 29. November 2019

Bereich Prüfungen und Eichungen

F. Assi, Bereichsleiter

Dieses Dokument darf nur in vollständiger Form weitergegeben werden.

METAS
Lindenweg 50, 3003 Bern-Wabern, Schweiz, Tel. +41 58 387 01 11, www.metas.ch

Beilage zu Zulassungszertifikat CH-P-16221-24

Bauartänderung

1. Semistationäres Messsystem (Semista GTS-RT4)

Das Überwachungssystem für Rotlicht und Geschwindigkeit Gatso T-Series kann ergänzend zu den Basisversionen in folgender Ausführung betrieben werden:





Das Bredar semistationäre Messsystem Semista GTS-RT4 ist mit einem elektrischen Hub- und Drehmast ausgerüstet. Am Mast befindet sich eine Duo-Kabine (Master-Slave).

- Batterie-/Gasbetrieb
- 12V DC

1.1. Einsatzparameter

Der Betrieb von einem semistationären Messsystem Semista GTS-RT4 ist mit den folgenden Einsatzparametern zugelassen.

Gatso T-Series Use	Vehicle Direction	Radar Sensor Height (m)	Lateral Distance (*) (m)	Trigger line Distance (m)	Yaw Angle (°)	Yaw estimation
Semi stationary (Semista) Lower position	Approaching	1.7 m (± 0.1 m)	0.5 m - 5.2 m	20 m - 30 m	15° (± 3°)	Manual
Semi stationary (Semista) Upper position	Approaching	3.1 m (± 0.1 m)	0.5 m - 5.2 m	20 m - 30 m	15° (± 3°)	Manual

(*) lateral distance from radar to the 1st lane to be enforced

Beilage zu Zulassungszertifikat CH-P-16221-24

2. Bedienersoftware BUI Version CH-1.1909-01

Die detaillierten Angaben zu den Softwareänderungen sind im Dokument „BUI 2.0 Changelog.pdf“ vom 19. November 2019 beschrieben.

Der messtechnische Teil zur Bestimmung der Geschwindigkeit wird durch diese Änderung bezüglich Messunsicherheit nicht beeinflusst

3. Rechtliche Auflagen

3.1. Die Ergänzung bestehender Systeme mit der vorher erwähnten Bauartänderung bedingt keine Nacheichung des Messmittels.

3.2. Diese Bauartänderung ist als Ergänzung zugelassen.

Für die Prüfung

Andreas Waag